

première partie.

1a) $M^{-1} = \frac{1}{\det M} \begin{pmatrix} \text{Com}(M) \\ \in \mathbb{Z}^n \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{Q})$

1b) ii) \Rightarrow i) si $\det M = \pm 1$ $M^{-1} = \pm \begin{pmatrix} \text{Com}(M) \\ \in \mathbb{Z}_n(\mathbb{Z}) \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{Z})$

i) \Rightarrow ii) $M M^{-1} = I_n$.

Si $M^{-1} \in \mathbb{Z}_n(\mathbb{Z})$ alors $\det(M^{-1}) \in \mathbb{Z}$ et

$$\underbrace{\det M}_{\in \mathbb{Z}} \quad \underbrace{\det M^{-1}}_{\in \mathbb{Z}} = 1$$

Donc $\det M$ est inversible dans \mathbb{Z} et $\det M = \pm 1$.

2.a). Si $M \in \mathbb{Z}_n(\mathbb{Z})$ alors $M(\mathbb{Z}^n) \subset \mathbb{Z}^n$ car \mathbb{Z} est un anneau.

Or si $M \in GL_n(\mathbb{Z})$ alors

d'une part $M \in GL_n(\mathbb{Z})$ donc $M(\mathbb{Z}^n) \subset \mathbb{Z}^n$.

d'autre part $M^{-1} \in M_n(\mathbb{Z})$ donc ~~$M^{-1}(\mathbb{Z}^n) \subset \mathbb{Z}^n$~~ donc $M M^{-1}(\mathbb{Z}^n) \subset M(\mathbb{Z}^n)$

Donc $\mathbb{Z}^n \subset M(\mathbb{Z}^n)$

et finalement $M(\mathbb{Z}^n) = \mathbb{Z}^n$

. Si $M(\mathbb{Z}^n) = \mathbb{Z}^n$ alors ~~M~~

d'une part $M \in GL_n(\mathbb{R})$ car l'image de M contient la base canonique dont les éléments sont dans \mathbb{Z}^n .

d'autre part $M^{-1}(\mathbb{Z}^n) = M^{-1}M(\mathbb{Z}^n) = \mathbb{Z}^n$, donc.

l'image de la base canonique, donc les colonnes de M^{-1} sont des éléments de \mathbb{Z}^n et par conséquent $M^{-1} \in \mathbb{Z}_n(\mathbb{Z})$ et $M \in GL_n(\mathbb{Z})$

(2)

2F) Posons $T = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ alors $MT = \sum_{i=1}^n t_i x_i$

i \Rightarrow ii) Supposons que M soit dans $GL_n(\mathbb{Z})$.

Surtout MT un point entier de \mathbb{P}

alors $T = M^{-1} MT \in \mathbb{Z}^n$ donc $T = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{pmatrix}$ avec $\varepsilon_i \in \{0, 1\}$.

Réciproquement si $T = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{pmatrix}$ avec $\varepsilon_i \in \{0, 1\}$ alors $T \in \mathbb{Z}^n$ donc $MT \in \mathbb{Z}^n$.

ii \Rightarrow i) Supposons que M ne soit pas dans $GL_n(\mathbb{Z})$
c'est à dire $M^{-1} \notin M_n(\mathbb{Z})$.

On a $M M^{-1} = I_n$. et il existe une colonne $(c_j = (m'_{i,j}))_{1 \leq i \leq n}$ de M^{-1} dont les coefficients ne sont pas tous des entiers.

on peut écrire $c_j = c'_j + T_j$ où $c'_j \in \mathbb{Z}^n$ et $T_j = (t_{i,j})_{1 \leq i \leq n}$ avec $t_{i,j} \in [0, 1]$ $1 \leq i \leq n$ et $\exists i_0 \quad t_{i_0} \in]0, 1[$.

On aura $MC_j = (\delta_{i,j})_{1 \leq i \leq n} \in \mathbb{Z}^n$

donc $MT_j = MC_j - MC'_j \in \mathbb{Z}^n$.

le point $\sum t_{i,j} x_i$ est donc un point entier de \mathbb{P} qui n'est pas un des $\sum \varepsilon_i x_i \quad \varepsilon_i \in \{0, 1\}$.

ii \Rightarrow i est donc prouvé par la controposée.

3) Notons $T(x, i, j) = I_n + x E_{i,j}$, $M = (m_{k,l})_{1 \leq k, l \leq n}$.

Surtout $M' = (m'_{k,l})_{1 \leq k, l \leq n} = T(x, i, j)M$.

$$m'_{k,l} = \sum_{p=1}^n (\delta_{k,p} + x \delta_{k,i} \delta_{p,j}) m_{p,l} = m_{k,l} + x \delta_{k,i} m_{j,l}$$

M' est obtenue en ajoutant à la i -ème ligne de M sa j -ème multipliée par x . De même

$M T(x, i, j)$ est obtenue en ajoutant à la j -ème colonne de M sa i -ème multipliée par x .

(3)

4a) On peut écrire $N = \left(\begin{array}{c|c} a_2 & \\ \hline a_n & N_1 \end{array} \right)$

En développant par rapport à la première ligne on aura.

$$\det M = \cancel{a_1} \det \left(N_1 \left| \begin{smallmatrix} a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{smallmatrix} \right. \right) + (-1)^{n+2} u \det N$$

$$= a_1 v + (-1)^{n-2} \det \left(\begin{array}{c|c} a_2 & \\ \hline a_n & N_1 \end{array} \right) + (-1)^{n+1} u \det N$$

signature d'un cycle de longueur $n-1$

$$\det M = (-1)^n (a_1 v - u) \det N$$

4b) $\frac{a_1}{\operatorname{pgcd}(a_1, a_2, \dots, a_n)}$ et $\frac{\operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n)}{\operatorname{pgcd}(a_1, \dots, a_n)}$ sont des entiers

premiers entre eux (car $\operatorname{pgcd}(a_1, \dots, a_n) = \operatorname{pgcd}(a_1, \operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n))$)

Il existe donc (d'après Bézout) un couple (U, V) dans \mathbb{Z}^2

tel que

$$1 = \frac{a_1}{\operatorname{pgcd}(a_1, \dots, a_n)} U + \frac{\operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n)}{\operatorname{pgcd}(a_1, \dots, a_n)} V$$

$$\text{on choisit } \alpha = (-1)^n \frac{V}{\operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n)} \quad \underline{u = (-1)^{n-1} \cancel{U}}$$

$$1 = (-1)^n (a_1 \cancel{u} - \cancel{1}) \frac{\operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n)}{\operatorname{pgcd}(a_1, \dots, a_n)}$$

Donc si $\det N = \operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n)$, on a bien

$\det M = \operatorname{pgcd}(a_1, \dots, a_n)$. De plus $u \in \mathbb{Z}$ et

si $\operatorname{pgcd}(a_2, \dots, a_n)$ divise a_1 donc $va_1 \in \mathbb{Z}$.

Par conséquent M est bien dans $M_n(\mathbb{Z})$

4c) On conclut immédiatement par récurrence, le résultat étant vrai pour $n=1$. On peut même affirmer que M est de la forme $\left(\begin{array}{ccccc} a_1 & 0 & \dots & 0 & u_1 \\ 0 & a_2 & \dots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_n & u_n \end{array} \right)$

5a) $(x'_1, \dots, x'_{n'})$ est une famille de n' vecteurs de \mathbb{Q}^{n-1} , elle est donc liée. Il existe $(a_1, \dots, a_{n'}) \in \mathbb{Q}^{n'}$ tel que $\sum_{i=1}^{n'} a_i x'_i = 0$. En multipliant par le dénominateur commun à tous les a_i , on peut se ramener au cas où tous les a_i sont des entiers, premiers entre eux dans leur ensemble.

5b) D'après la question 4 il existe une matrice A_1 dont la première colonne est $\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_{n'} \end{pmatrix}$ et dont le déterminant vaut $\text{pgcd}(a_1, \dots, a_{n'})$, soit 1. A_1 est donc dans $GL_n(\mathbb{Z})$.

De plus la première colonne de $MA_1 = \sum_{i=1}^{n'} a_i x_i$ le châux. des a_i montre que cette colonne est de la forme $\begin{pmatrix} c_{1,1} \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$.

Quelle à remplacer A_1 par $-A_1$ on peut supposer $\tilde{c}_{1,1} > 0$.

5c) Pour $j \geq 2$ on peut écrire $\tilde{c}_{1,j} = q_j \tilde{c}_{1,1} + r_j$ avec $0 \leq r_j < \tilde{c}_{1,1}$.

Si on multiplie \tilde{C} par $\mathbb{I}_n - q_j E_{1,j}$ seul sa j -ième colonne est modifiée. De plus, si on note \tilde{C}' cette nouvelle matrice on aura $\tilde{c}'_{1,j} = \tilde{c}_{1,j} - q_j \tilde{c}_{1,1} = r_j$ avec $0 \leq r_j < \tilde{c}_{1,1}$.

En faisant cela pour chacune des colonnes et en remarquant que cela revient à multiplier par $\mathbb{I}_n - q_j E_{1,j}$ qui est de déterminant 1 et donc dans $GL_n(\mathbb{Z})$. On obtient pour un matrice A_1 toujours dans $GL_n(\mathbb{Z})$

$$\tilde{C}' = MA_1 = \left(\begin{array}{ccc|c} \tilde{c}_{1,1} & \tilde{c}_{1,2} & \cdots & \tilde{c}_{1,n} \\ 0 & \tilde{C}' & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{array} \right) \quad \text{avec } \tilde{c}_{1,j} \in [0, \tilde{c}_{1,1}] \text{ et } \tilde{c}_{1,1} > 0$$

(*) $c_{1,1} \neq 0$ car $\det \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n'} \end{pmatrix} \neq 0$ puisque $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n'} \end{pmatrix} \neq 0$ et $(x_1, \dots, x_{n'})$ est libre.

(5)

5d) Conclusion par récurrence.

Pour $n=1$ le résultat est vrai (membre $A = (1)$ ou (-1) suivant le signe de $m_{1,1}$). La condition sur $c_{i,j}$ si $j \neq i$ est sans pertinence.

On suppose le résultat vrai à l'ordre $n-1$. On se donne M dans $\mathbb{M}_n(\mathbb{Z})$.

Le travail préliminaire montre que il existe A_1 dans $GL_n(\mathbb{Z})$ tel que $\underline{MA_1}$ est de la forme $\left(\begin{array}{cc} \tilde{C}_{1,1} & \tilde{C}_{1,2} \\ 0 & \tilde{C}_1 \end{array} \right)$

On applique l'hypothèse de récurrence à \tilde{C}_1 , qui se transforme en C_1 adéquate par $\underline{\tilde{C}_1 = \tilde{C}_2 \tilde{A}_2}$.

Alors si $\underline{A_2 = \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ 0 & \tilde{A}_2 \end{array} \right)}$ A_2 est dans $GL_n(\mathbb{Z})$ et $\underline{C = MA_1 A_2}$ répond à la question.

6) Le résultat se déduit immédiatement du précédent en passant à la transposée, ~~sous réserve~~

Defi: Programmer la réduction précédente en Python.

Python ne calcule pas naturellement avec les entiers, pour déterminer les a_i , on remplacera la transformation

$V \leftarrow V - \frac{p}{q} W$ de la méthode du pivot classique par l'opération $V \leftarrow qV - pW$. Ces opérations ayant tendance à faire croître rapidement les coefficients, il sera bon d'exploiter autant que possible les contenus des vecteurs, c'est-à-dire les pgcd de leurs coefficients.